

Облікова картка ДіР



I. Загальні відомості

Державний обліковий номер: 0205U002226

Державний реєстраційний номер: 0103U001218

Особливі позначки: відкрита

Дата реєстрації: 08-02-2005

II. Етап виконання ДіР

Номер етапу: 1

Назва етапу: Розробка і дослідження експериментального зразка інтелектуального мобільного робота

Початок етапу: 01.2002

Закінчення етапу: 12.2004

Вид звітного документа: Остаточний звіт

III. Відомості про виконавця ДіР

Повне найменування юридичної особи (або ПІБ фізичної особи): Інститут проблем штучного інтелекту

Код за ЄДРПОУ: 02095826

Місцезнаходження:

Форма власності:

Сфера управління: Міністерство освіти і науки України

Ідентифікатор ROR: Не застосовується

Розмір організації:

Телефон: 3046082

IV. Відомості про співвиконавців ДіР

V. Відомості про замовника ДіР

Повне найменування юридичної особи (або ПІБ фізичної особи): Інститут енергозбереження та енергоменеджменту Національного технічного університету України "Київський Політехнічний Інститут"

Код за ЄДРПОУ: 00027677

Місцезнаходження: пр. Перемоги 37, м. Київ, Київ, 03056, Україна

Форма власності:

Сфера управління: Міністерство освіти і науки України

Ідентифікатор ROR: Не застосовується

Розмір організації:

Телефон: 0442048428

VI. Джерела, напрями та обсяги фінансування ДіР

Підстава для проведення ДіР: 34 - договір (замовлення) з центральним органом виконавчої влади, академією наук (головними розпорядниками бюджетних коштів на проведення НДДКР)

Напрямок фінансування:

Джерела фінансування

VII. Відомості про ДіР

Назва роботи українською:

. Розробка мобільного маневреного інтелектуально- механічного робота.

Назва роботи англійською:

Development of mobile maneuverable intelligence-mechanical robot.

Реферат українською:

Звіти про НДР: 82 с., 44 рис., 1 табл., 30 джерел. Об'єкт дослідження - експериментальна конструкція мобільного інтелектуального робота. Мета роботи - розробка мобільного маневреного робота для виконання робіт в радіаційно-, хімічно-, бактеріологічно небезпечному середовищі, для роботи з вибухонебезпечними предметами, для охорони і т.п. Метод дослідження - експериментально-теоретичний. Отримані результати: діючий експериментальний зразок мобільного маневреного інтелектуально-механічного робота з модернізованими підсистемами самонаведення робота на активну мішень, самостійного вибору шляху, виконання маніпулятором операцій захвату, переносу та доставки мішені до місця старту, маневреного шасі з автономним електроприводом на базі двигуна-генератора внутрішнього згоряння і силовими засобами управління, технічними засобами забезпечення дистанційного управління вручну і за програмою розпізнавання мови. Заключний науково-технічний звіт. Прогноз: Дослідження і розробка крокуючих інтелектуальних роботів зпоширеними можливостями руху і дії. Ключові слова: ШАСІ РОБОТА, ДАТЧИКИ, ДРАЙВЕРИ, РАДІОІНТЕРФЕЙС, СИСТЕМА УПРАВЛІННЯ, СИНТЕЗАТОР МОВИ.

Реферат англійською:

SRW reports: 82 p., 44 pic., 1 tabl, 30 sources. Research object - experimental design of mobile intelligence robot. Aim of work- development of the mobile maneuverable robot for the work execution in radiation, chemical, bacterially to the dangerous ambience, for functioning (working) with explosive subjects, for the protection etc. Research method - experimental-theoretical. Received results: active experimental sample mobile modernized maneuverable intelligence-mechanical robot with subsystems of selfsight robot on active dartboard, independent choice way, execution by manipulator the operations of seizure, carrying and delivery dartboards to place of start, maneuverable carriage with autonomous electrodriver on base generator of internal combustion and power facilities of control, technical facilities of ensuring a remote control manually and on the program of the recognition of the speech Final research report. Prognosis: study and development self-propelled intelligence robots with extended possibilities of motion : actions. Key words: CARRIAGE OF ROBOT, SENSORS, DRIVERS, RADIOINTERFACE, MANAGERIAL SYSTEM, SYNTHESIZER OF VOICE.

Індекс УДК: 025.4.03, 32.816.2

Коди тематичних рубрик: 20.23.01

Керівники роботи

Власне Прізвище Ім'я По-батькові: Шевченко А.І.

Науковий ступінь:

Вчене звання:

Ідентифікатор ORCID ID:

Додаткова інформація:

VIII. Наукова (науково-технічна) продукція (НТП)

IX. Бібліографічний опис

Шевченко А.И., Машенко С.В. Мобильный робот "Интеллект-12" // Искусственный интеллект. - 2002. - No.4. - С.380-387. Машенко С.В. Пат. 61242А, 7 G06F3/05, 7/06. Спосіб аналого-цифрового перетворення та пристрій для реалізації / Заявл. 26.12.2002; Опубл. 15.12.2003. - 1с. Поливцев С.А. Интеллектуальная система управления мобильным роботом как сеть процессов // Искусственный интеллект. - 2002. - No.4. - С.373-379.

X. Заклучні відомості

Керівник юридичної особи

Шевченко А.І.

Перелік осіб-виконавців

**Відповідальний за підготовку
облікових документів**

Телефон

Реєстратор

**Керівник відділу УкрІНТЕІ, що є
відповідальним за реєстрацію наукової
діяльності**

