

Облікова картка ДіР



I. Загальні відомості

Державний обліковий номер: 0207U005548

Державний реєстраційний номер: 0104U002419

Особливі позначки: відкрита

Дата реєстрації: 04-05-2007

II. Етап виконання ДіР

Номер етапу: 1

Назва етапу: Дослідження проблем створення багатоагентних розподілених робототехнічних систем з високим рівнем штучної інтелектуалізації

Початок етапу: 01.2004

Закінчення етапу: 12.2006

Вид звітнього документа: Остаточний звіт

III. Відомості про виконавця ДіР

Повне найменування юридичної особи (або ПІБ фізичної особи): Інститут проблем штучного інтелекту Міністерства освіти і науки України і Національної академії наук України

Код за ЄДРПОУ: 02095826

Місцезнаходження:

Форма власності:

Сфера управління: Міністерство освіти і науки України

Ідентифікатор ROR: Не застосовується

Розмір організації:

Телефон: (062)3046082

IV. Відомості про співвиконавців ДіР

V. Відомості про замовника ДіР

Повне найменування юридичної особи (або ПІБ фізичної особи): Інститут енергозбереження та енергоменеджменту Національного технічного університету України "Київський Політехнічний Інститут"

Код за ЄДРПОУ: 00027677

Місцезнаходження: пр. Перемоги 37, м. Київ, Київ, 03056, Україна

Форма власності:

Сфера управління: Міністерство освіти і науки України

Ідентифікатор ROR: Не застосовується

Розмір організації:

Телефон: 0442048428

VI. Джерела, напрями та обсяги фінансування ДіР

Підстава для проведення ДіР: 34 - договір (замовлення) з центральним органом виконавчої влади, академією наук (головними розпорядниками бюджетних коштів на проведення НДДКР)

Напрямок фінансування:

Джерела фінансування

VII. Відомості про ДіР

Назва роботи українською:

Дослідження проблем створення багатоагентних розподілених робототехнічних систем з високим рівнем штучної інтелектуалізації

Назва роботи англійською:

Problem Study of making the muchagents portioned robot-technical systems with high level artificial intelligency

Реферат українською:

Виготовлена та випробувана система радіозв'язку, проведено моделювання системи пеленгації у рамках розробки технічного слуху робота. Розроблено і випробувано систему технічного слуху робота з двома мікрофонами. Розроблено та випробувано шасі крокуючого малогабаритного робота, виготовлено та випробувано системи керування рухом малого крокуючого робота

Реферат англійською:

The system of a radio communication is made and tested, modelling system of direction finding is carried out within the framework of development of technical hearing of the robot. The system of technical hearing of the robot with two microphones is developed and tested. It is developed and tested the chassis of the walking small robot, the control system of the small walking robot is made and tested

Індекс УДК: 004.896, 32.816.2

Коди тематичних рубрик: 28.23.27

Керівники роботи

Власне Прізвище Ім'я По-батькові: Шевченко А.І.

Науковий ступінь:

Вчене звання:

Ідентифікатор ORCID ID:

Додаткова інформація:

VIII. Наукова (науково-технічна) продукція (НТП)

IX. Бібліографічний опис

Поливцев С.А., Хашан Т.С., Павловский В.Е. Алгоритмы пеленгации и локализации источника акустического сигнала в системе технического слуха робота. // Математические машины и системы. - 2004. - No.5.

Поливцев С.А. Интеллектуальный сенсор - дальномер для мобильного робота. // Математические машины и системы. - 2004. - No.6. Научные отчеты за 2004 - 2006 годы

Х. Заключні відомості

Керівник юридичної особи

Шевченко AI

Перелік осіб-виконавців

**Відповідальний за підготовку
облікових документів**

Телефон

Реєстратор

**Керівник відділу УкрІНТЕІ, що є
відповідальним за реєстрацію наукової
діяльності**

