Облікова картка ДіР

Image not found or type unknow

I. Загальні відомості

Державний обліковий номер: 0205U002310

Державний реєстраційний номер: 0102U001916

Особливі позначки: відкрита

Дата реєстрації: 11-02-2005

II. Етап виконання ДіР

Номер етапу: 1

Назва етапу: Динаміка канатних лісотранспортних систем та обґрунтування їх основних параметрів.

Початок етапу: 02.2002

Закінчення етапу: 12.2004

Вид звітного документа: Остаточний звіт

III. Відомості про виконавця ДіР

Повне найменування юридичної особи (або ПІБ фізичної особи): Український державний лісотехнічний університет

Код за ЄДРПОУ: 02070996

Місцезнаходження:

Форма власності:

Сфера управління: Міністерство освіти і науки України

Ідентифікатор ROR: Не застосовується

Розмір організації:

Телефон: 2378905

IV. Відомості про співвиконавців ДіР

V. Відомості про замовника ДіР

Повне найменування юридичної особи (або ПІБ фізичної особи): Інститут енергозбереження та енергоменеджменту Національного технічного університету України "Київський Політехнічний Інститут"

Код за ЄДРПОУ: 00027677

Місцезнаходження: пр. Перемоги 37, м. Київ, Київ, 03056, Україна

Форма власності:

Сфера управління: Міністерство освіти і науки України

Ідентифікатор ROR: Не застосовується

Розмір організації:

Телефон: 0442048428

VI. Джерела, напрями та обсяги фінансування ДіР

Підстава для проведення ДіР: 34 - договір (замовлення) з центральним органом виконавчої влади, академією наук (головними розпорядниками бюджетних коштів на проведення НДДКР)

Напрям фінансування:

Джерела фінансування

VII. Відомості про ДіР

Назва роботи українською:

Динаміка канатних лісотранспортних систем та обґрунтування їх основних параметрів.

Назва роботи англійською:

Dynamics of the cable timbertransporting systems and substantiation their basic parameters.

Реферат українською:

Розроблено математичні та імітаційні моделі різних типів канатних лісотранспортних установок. Виведені рівняння коливань несучого канату, які дозволили отримати амплітудно-частотні характеристики канатної оснастки, швидкості та пришвидшення коливного руху при різних режимах роботи. Обґрунтовано оптимальні параметри та наведено рекомендації для вибору основних режимів роботи установок. Запропоновано найбільш перспективні схеми канатних систем.

Реферат англійською:

The mathematieal and simulation models of different types of cable timbertransporting plants and developed. Are made equations of vibrations of carrying cable, which allowed to get amplitude-frequency characteristics of cable, of speed and acceleration of vibration movement at different conditions of work. It is proved optimum parameters and recommendations are resulted for the choice of the basic modes of plant work. The most perspective charts of the cable systems are offered.56355635563556355635

Індекс УДК: 630*37, 630*377,2

Коди тематичних рубрик: 66.17.01

Керівники роботи

Власне Прізвище Ім'я По-батькові: Лютий Євген Михайлович

Науковий ступінь:

Вчене звання:

Ідентифікатор ORCID ID:

Додаткова інформація:

VIII. Наукова (науково-технічна) продукція (НТП)

IX. Бібліографічний опис

1. Голубець В.М., Лютий Є.М., Мартинців М.П., Бариляк В.В. Основні напрямки дослідження роботи і вдосконалення конструкцій несучих і тягових канатних систем. // Вісник технологічного університету Поділля. Частина 1. Технічні науки. Хмельницький, 2002 - №6 - с. 155-158. 2. Кузьо І.В., Мартинців М.П., Дзюба Л.Ф., Бариляк В.В. Моделювання перехідних режимів роботи транспортних установок із замкнутим канатом. // Вісник національного університету „Львівська політехніка". Динаміка, міцність та проектування машин і приладів, №456, Львів, 2002. - с. 85-90. 3. Мартинців М.П. Теоретичні основи розроблення несучих і тягових канатних систем. // Машинознавство: Львів, 2002. - №6. - с. 28-32. 4. Мартинців М.П., Рудько І.М., Матіїшин М.В. Про особливості роботи несучих канатів багато прольотних канатних лісотранспортних установок в зоні опорного башмака. // Науковий вісник. Сучасні теоретичні розробки в деревообробному і меблевому виробництві. Вип. 12.5, Львів: УкрДЛТУ, 2002. - с. 173-178. 5. Мартинців М.П., ТисовськийЛ.О., Боратинський

О.В., Рудько І.М. Аналіз роботи канатної лісотранспортної установки, як складної системи. // Науковий вісник. Збірник науково-технічних паць. Вип. 12.8, Львів: УкрДЛТУ, 2002. - с. 107-111. 6. Лютий Є.М., Мартинців М.П., Тисовський Л.О. Елементи теорії технічних систем. Львів: УкрДЛТУ, 2003. - 181 с. 7. Матіїшин М.В., Мартинців М.П., Лепеха О.Г. Особливості моделювання роботи підвісних канатних систем. // Вісник технологічного університету Поділля. Частина 2. Технічні науки. - Науковий журнал №4. - Хмельницький, 2003 - с. 63-70. 8. Мартинців М.П., Сокіл Б.І., Сокіл М.Б. Хвильові процеси в однорідних нелінійно-пружних системах і методи їх дослідження. // Лісове господарство, лісова, паперова і деревообробна промисловість. Міжвідомчий науково-технічний збірник. Вип. 28, Львів: УкрДЛТУ, 2003. - с. 81-89. 9. Мартинців М.П., Мартинців В.М., Бариляк В.В., Рудько І.М. Канатна установка з дистанційним керуванням. // Деклараційний патент України. Заявка №2003065905; від 25.06.2003р., патент №2289;7B61B7/00. Опубл. 15.01.2004р., Бюл. №1., 4с. 10. Адамовський М.Г., Мартинців М.П. Вибір типів та основних параметрів канатних установок для освоєння гірських лісів. // Лісове господарство, лісова, паперова і деревообробна промисловість. Вип. 29, Львів: УкрДЛТУ, 2004. - с. 69-73. 11. Малащенко В.О., Мартинців М.П., Сороківський О.І. Проблеми підвісних канатних установок для збереження екосистем. // Научно-технический и производственный журнал. Подъёмные сооружения, специальная техника. - 2004.- №5(33). - с. 32-33. 12. Мартинців М.П., Боратинський О.В. Аналіз роботи мобільних канатних лісотранспортних установок та оцінка напруженого стану їх основних елементів. // Науковий вісник: Лісова інженерія: техніка, технологія і довкілля. Вип. 14.3, Львів: УкрДЛТУ, 2004. - с. 28-32.

X. Заключні відомості

Керівник юридичної особи

Криницький Г.Т.
д. б. н., 06.03.01

Перелік осіб-виконавців

Відповідальний за підготовку облікових документів

Телефон

Реєстратор

Керівник відділу УкрІНТЕІ, що є відповідальним за реєстрацію наукової діяльності

