

Облікова картка ДіР



I. Загальні відомості

Державний обліковий номер: 0305U001903

Державний реєстраційний номер: 0105U004169

Особливі позначки: відкрита

Дата реєстрації: 23-05-2005

II. Етап виконання ДіР

Номер етапу: 1

Назва етапу: Розробка математичних моделей, алгоритмів роботи системи керування рухом та автомата безпеки для корабля на повітряній подушці

Початок етапу: 12.2004

Закінчення етапу: 04.2005

Вид звітнього документа: Без звіту

III. Відомості про виконавця ДіР

Повне найменування юридичної особи (або ПІБ фізичної особи): Севастопольський національний технічний університет

Код за ЄДРПОУ: 02070973

Місцезнаходження:

Форма власності:

Сфера управління: Міністерство освіти і науки України

Ідентифікатор ROR: Не застосовується

Розмір організації:

Телефон: (0692) 235-130

IV. Відомості про співвиконавців ДіР

V. Відомості про замовника ДіР

Повне найменування юридичної особи (або ПІБ фізичної особи): ВАТ "Завод Фиолент"

Код за ЄДРПОУ: 14309586

Місцезнаходження: , м. Сімферополь, Сімферопольський р-н., Автономна Республіка Крим, 95017, Україна

Форма власності:

Сфера управління: Міністерство промислової політики України

Ідентифікатор ROR: Не застосовується

Розмір організації:

Телефон: +38 (0652) 27-60-57, +38 (0652) 25-50-12

VI. Джерела, напрями та обсяги фінансування ДіР

Підстава для проведення ДіР: 52 - договір з вітчизняною організацією (органами місцевої ради, фондом, асоціацією, концерном тощо)

Напрямок фінансування:

Джерела фінансування

VII. Відомості про ДіР

Назва роботи українською:

Розробка математичних моделей, алгоритмів роботи системи керування рухом та автомата безпеки для корабля на повітряній подушці

Назва роботи англійською:

Development of mathematical models, algorithms of work of the system of traffic control and submachine gun of safety for a ship on an air pillow

Реферат українською:

Об'єктом дослідження є керований бічний рух корабля на повітряній подушці (КПП) в умовах ветро-хвильових обурень. Мета роботи - розробка методів розрахунку цифрових регуляторів, що стабілізують задані режими обуреного руху КПП і задовольняючи необхідним характеристикам якості і точності. Способи дослідження включають методи цифрового синтезу, квадратичного критерію якості, методи нейро-нечеткого управління, а також математичне моделювання в середовищі MATLAB 6.5

Реферат англійською:

The guided lateral motion of ship on an air pillow (KVP) in the conditions of ветро-wave indignations is a research object. Purpose of work - development of methods of computation of digital regulators stabilizing the set modes of the revolted motion KVP and satisfying to the required descriptions quality and exactness. Research methods include the methods of digital synthesis, quadratic criterion of quality, methods of neyro-nechetkogo management, and also mathematical design in the MATLAB 6.5 environment5635

Індекс УДК: 656.001.5; 656.001.57; 656:51-7; 656:007, 681.5:517.935: 656:007

Коди тематичних рубрик: 73.01.77

Керівники роботи

Власне Прізвище Ім'я По-батькові: Краснодубець Леонид Андрійович

Науковий ступінь:

Наукове звання:

Ідентифікатор ORCID ID:

Додаткова інформація:

VIII. Наукова (науково-технічна) продукція (НТП)

IX. Бібліографічний опис

Х. Заключні відомості

Керівник юридичної особи

Перелік осіб-виконавців

**Відповідальний за підготовку
облікових документів**

Телефон

Реєстратор

**Керівник відділу УкрІНТЕІ, що є
відповідальним за реєстрацію наукової
діяльності**

Пашков Євген Валентинович

