Облікова картка дисертації

I. Загальні відомості

Державний обліковий номер: 0408U000792

Особливі позначки: відкрита

Дата реєстрації: 29-02-2008

Статус: Захищена

Реквізити наказу МОН / наказу закладу:

II. Відомості про здобувача

Власне Прізвище Ім'я По-батькові:

1. Бамбура Ольга Василівна

2. Bumbura Olga Vasilevna

Кваліфікація:

Ідентифікатор ORCID ID: Не застосовується

Вид дисертації: кандидат наук

Аспірантура/Докторантура: так

Шифр наукової спеціальності: 01.02.01

Назва наукової спеціальності: Теоретична механіка

Галузь / галузі знань: Не застосовується

Освітньо-наукова програма зі спеціальності: Не застосовується

Дата захисту: 26-02-2008

Спеціальність за освітою: 7.8.100502

Місце роботи здобувача: Державний економіко-технологічний університет транспорту

Код за ЄДРПОУ: 01116223

Місцезнаходження: 03049, Київ-49, вул. Лукашевича, 19

Форма власності:

Сфера управління: Міністерство транспорту та зв'язку України

Ідентифікатор ROR: Не застосовується

III. Відомості про організацію, де відбувся захист

Шифр спеціалізованої вченої ради (разової спеціалізованої вченої ради): Д 26.166.01

Повне найменування юридичної особи: Інститут механіки ім. С.П. Тимошенка Національної академії наук України

Код за ЄДРПОУ: 05417070

Місцезнаходження: 03057, Київ, вул. Нестерова, 3, м. Київ, Київська обл., 03057, Україна

Форма власності:

Сфера управління: Національна академія наук України

Ідентифікатор ROR: Не застосовується

IV. Відомості про підприємство, установу, організацію, в якій було виконано дисертацію

Повне найменування юридичної особи: Державний економіко-технологічний університет транспорту

Код за ЄДРПОУ: 01116223

Місцезнаходження: 03049, Київ-49, вул. Лукашевича, 19

Форма власності:

Сфера управління: Міністерство транспорту та зв'язку України

Ідентифікатор ROR: Не застосовується

V. Відомості про дисертацію

Мова дисертації:

Коди тематичних рубрик: 30.03.19

Тема дисертації:

1. Біфуркації та стійкість систем послідовно з'єднаних маятників під дією слідкуючої сили

2. Bifurcations and stability balanced systems consistently connected pendulums under the force

Реферат/анотація:

1. Дисертацію присвячено дослідженню стійкості верти-кальних і невертикальних положень рівноваги одиночно-го і подвійного перевернутих математичних маятників під дією слідкуючої сили. Показано, що при плавній змі-ні кутового або лінійного ексцентриситетів слідкуючої сили можливі стрибкоподібні переходи від одного стій-кого стану рівноваги до іншого (катастрофи). Встановле-но еволюцію динамічної поведінки перевернутого мате-матичного маятника при варіюванні параметра орієнтації слідкуючої сили. При мішаних характеристиках пружних елементів дволанкового маятника отримано неперервну залежність (в графічному вигляді) кутів відхилення мая-тника від кутового ексцентриситету слідкуючої сили. Показано, що мішані характеристики подвійного маят-ника збільшують максимальну кількість біфуркаційних точок до 7. Побудовані фазові портрети одинарного і по-двійного математичних маятників, які цілком підтвер-джують отримані результати.

2. . Dissertation is about the research of the stability of vertical and non-vertical balanced positions of single and double overturned mathematical pendulums under the follower force. Research has shown that with fluent change of angled or linear eccentricity of follower force there are skipped moves from balanced condition to unbalanced. Influence of resilient elements of pendulum is analyzed. It's been shown that pendulum with soft characteristics has maximum devia-tion from the vertical and it keeps its balanced position. In the case of pendulum with rigid characteristics non-vertical position is achieved with less angle of deviation than with elastic element of linear type. In the test with mixed characteristics of elastic elements, there is continuous dependence of angles of deviation of double pendulum from angled eccentricity of follower force. Graphs show that mixed characteristics of double pendulum increase maximum amount of balance to 7. The built phase portraits of single and double pendulums definitely confirm achieved results.

Державний реєстраційний номер ДіР:

Пріоритетний напрям розвитку науки і техніки:

Стратегічний пріоритетний напрям інноваційної діяльності:

Підсумки дослідження:

Публікації:

Наукова (науково-технічна) продукція:

Соціально-економічна спрямованість:

Охоронні документи на ОПІВ:

Впровадження результатів дисертації:

Зв'язок з науковими темами:

VI. Відомості про наукового керівника/керівників (консультанта)

Власне Прізвище Ім'я По-батькові:

1. Лобас Леонід Григорович

2. Lobas Leonid Grygorovich

Кваліфікація: д.ф.-м.н., 01.02.01

Ідентифікатор ORCID ID: Не застосовується

Додаткова інформація:

Повне найменування юридичної особи:

Код за ЄДРПОУ:

Місцезнаходження:

Форма власності:

Сфера управління:

Ідентифікатор ROR: Не застосовується

VII. Відомості про офіційних опонентів та рецензентів

Офіційні опоненти

Власне Прізвище Ім'я По-батькові:

1. Нікітіна Неллі Володимирівна

2. Нікітіна Неллі Володимирівна

Кваліфікація: д.ф.-м.н., 01.02.01

Ідентифікатор ORCID ID: Не застосовується

Додаткова інформація:

Повне найменування юридичної особи:

Код за ЄДРПОУ:

Місцезнаходження:

Форма власності:

Сфера управління:

Ідентифікатор ROR: Не застосовується

Власне Прізвище Ім'я По-батькові:

1. Краснопольська Тетяна Сігізмундівна

2. Краснопольська Тетяна Сігізмундівна

Кваліфікація: д.ф.-м.н., 01.02.05

Ідентифікатор ORCID ID: Не застосовується

Додаткова інформація:

Повне найменування юридичної особи:

Код за ЄДРПОУ:

Місцезнаходження:

Форма власності:

Сфера управління:

Ідентифікатор ROR: Не застосовується

Рецензенти

VIII. Заключні відомості

Власне Прізвище Ім'я По-батькові голови ради Гузь Олександр Миколайович

Власне Прізвище Ім'я По-батькові головуючого на засіданні Гузь Олександр Миколайович

Відповідальний за підготовку облікових документів

Реєстратор

Керівник відділу УкрІНТЕІ, що є відповідальним за реєстрацію наукової діяльності



Юрченко Т.А.