

# Облікова картка дисертації

## I. Загальні відомості

**Державний обліковий номер:** 0402U002477

**Особливі позначки:** відкрита

**Дата реєстрації:** 18-07-2002

**Статус:** Захищена

**Реквізити наказу МОН / наказу закладу:**



## II. Відомості про здобувача

**Власне Прізвище Ім'я По-батькові:**

1. Лізунков Олександр Вікторович

2. Lizunkov Alexander Viktorovich

**Кваліфікація:**

**Ідентифікатор ORCID ID:** Не застосовується

**Вид дисертації:** кандидат наук

**Аспірантура/Докторантура:** ні

**Шифр наукової спеціальності:** 05.05.04

**Назва наукової спеціальності:** Машини для земляних, дорожніх і лісотехнічних робіт

**Галузь / галузі знань:** Не застосовується

**Освітньо-наукова програма зі спеціальності:** Не застосовується

**Дата захисту:** 19-06-2002

**Спеціальність за освітою:** 902

**Місце роботи здобувача:** Кіровоградський державний технічний університет

**Код за ЄДРПОУ:** 02070950

**Місцезнаходження:** 25006, м. Кропивницький, пр.Університетський,8

**Форма власності:**

**Сфера управління:** Міністерство освіти і науки України

**Ідентифікатор ROR:** Не застосовується

### **III. Відомості про організацію, де відбувся захист**

**Шифр спеціалізованої вченої ради (разової спеціалізованої вченої ради):** Д 64.059.02

**Повне найменування юридичної особи:**

**Код за ЄДРПОУ:**

**Місцезнаходження:**

**Форма власності:**

**Сфера управління:**

**Ідентифікатор ROR:** Не застосовується

### **IV. Відомості про підприємство, установу, організацію, в якій було виконано дисертацію**

**Повне найменування юридичної особи:** Харківський національний автомобільно-дорожній університет

**Код за ЄДРПОУ:** 02071168

**Місцезнаходження:** вул. Ярослава Мудрого, 25, м. Харків, 61002

**Форма власності:**

**Сфера управління:** Міністерство освіти і науки України

**Ідентифікатор ROR:** Не застосовується

### **V. Відомості про дисертацію**

**Мова дисертації:**

**Коди тематичних рубрик:** 55.53.03

**Тема дисертації:**

1. Режимы навантажения гидропривода двомодульных малогабаритных машин
2. Modes loading of hydrodrive two-modular small-sized mashine

**Реферат:**

1. Об'єкт дослідження: гідравлічна система керування робочим обладнанням малогабаритної двомодульної машини в процесі суміщення двох незалежних перехідних процесів. Мета дослідження: підвищення роботоздатності гідравлічної системи керування робочим обладнанням малогабаритної двомодульної машини на підставі оцінки навантажень у випадку суміщення процесів гальмування робочого обладнання, що опускається та різкого рушення машини з місця. Методи дослідження: базуються на положеннях аналітичної механіки, теорії машин і механізмів, теорії надійності, а також чисельних та ітераційних методів розв'язання диференціальних рівнянь. Апаратура: тензометричний перетворювач, магнітоелектричний осцилограф, комп'ютерна техніка. Теоретичні та практичні результати: розроблено науково обґрунтовану інженерну методику розрахунку максимальних динамічних навантажень в гідравлічній системі керування робочим обладнанням малогабаритних двомодульних машин у випадку суміщення двох незалежних перехідних процесів руху машини і її робочого обладнання, яка реалізована у вигляді програми для ЕОМ.

Розроблено інженерну методику комплектування парку малогабаритних двомодульних машин з урахуванням максимального рівня навантаження гідравлічної системи керування робочим обладнанням. Розроблено конкретні конструкції пристроїв для зниження рівня динамічного навантаження системи керування робочим обладнанням. Новітність нововпроваджуваного: встановлено нові закономірності формування динамічного навантаження гідравлічної системи керування робочим обладнанням малогабаритних двомодульних машин, визначено нові взаємодії при суміщенні двох незалежних перехідних процесів руху машини і її робочого обладнання. Ступінь упровадження: впроваджено на комунальному підприємстві по утриманню автодоріг при Кіровоградському міському управлінні житлово-комунального господарства, АТЗТ "Кіровоградєкологія", КП "Кіровоградський ремонтно-механічний завод ім. В.К. Таратути". Галузь використання: машини для земляних та дорожніх робіт

2. Object of research: a hydraulic control system of working equipment of small-sized two-modular machine in the process of overlapping of two independent transitive processes. Purpose of research: improving of the working ability of the hydraulic control system of working equipment of small-sized two-modular machine on the base of loading estimations in case of overlapping of the process of braking of working equipment, that is going down and sharp starting of the machine from the rest. Method of research: are based on the principles of analytical mechanics, the theory of machines and mechanisms, the theory of reliability and also numerical and iterative methods of solving differential equations. Equipment: tensometrical converter, magnet-electrical measuring equipment, computer equipment. Theoretical and practical outcomes: There has been developed a scientifically based engineering method of calculating maximum dynamic loadings in the hydraulic control system of working equipment of small-sized two-modular machines in case of overlapping two independent transitive processes of moving the machine and its working equipment, that is issued as a computed program. There has been developed an engineering method of making a park of small-sized two-modular machines taking into account the maximum level of loading of hydraulic control system with the working equipment. There has been developed the concrete constructions of devices to reduce the level of dynamic loading of the working equipment control system. New offered: there has been determined the new laws of formation of dynamical loading of the hydraulic control system of working equipment of small-sized two-modular machine, there has been determined the new interactions of overlapping of two independent transitive processes of movement of the machine and its working equipment. Level of application: has been introduced in the municipal road-repairing enterprise at KIROVOGRAD municipal communal-dwelling facility service, company "Kirovogradecology" collective enterprise "Kirovograd repair-mechanical plant named after V.K.Taratuta". Field of applications: machines for the land and road works.

**Державний реєстраційний номер ДіР:**

**Пріоритетний напрям розвитку науки і техніки:**

**Стратегічний пріоритетний напрям інноваційної діяльності:**

**Підсумки дослідження:**

**Публікації:**

**Наукова (науково-технічна) продукція:**

**Соціально-економічна спрямованість:**

**Охоронні документи на ОПІВ:**

**Впровадження результатів дисертації:**

**Зв'язок з науковими темами:**

## **VI. Відомості про наукового керівника/керівників (консультанта)**

### **Власне Прізвище Ім'я По-батькові:**

1. Кириченко І. Г.
2. Kirichenko I. G.

**Кваліфікація:** к.т.н., 05.05.04

**Ідентифікатор ORCID ID:** Не застосовується

**Додаткова інформація:**

**Повне найменування юридичної особи:**

**Код за ЄДРПОУ:**

**Місцезнаходження:**

**Форма власності:**

**Сфера управління:**

**Ідентифікатор ROR:** Не застосовується

## **VII. Відомості про офіційних опонентів та рецензентів**

### **Офіційні опоненти**

#### **Власне Прізвище Ім'я По-батькові:**

1. Хмара Л. А.
2. Хмара Л. А.

**Кваліфікація:** д.т.н., 05.05.04

**Ідентифікатор ORCID ID:** Не застосовується

**Додаткова інформація:**

**Повне найменування юридичної особи:**

**Код за ЄДРПОУ:**

**Місцезнаходження:**

**Форма власності:**

**Сфера управління:**

**Ідентифікатор ROR:** Не застосовується

#### **Власне Прізвище Ім'я По-батькові:**

1. Власенко І. В.
2. Власенко І. В.

**Кваліфікація:** к.т.н., 05.05.04.

**Ідентифікатор ORCID ID:** Не застосовується

**Додаткова інформація:**

**Повне найменування юридичної особи:**

**Код за ЄДРПОУ:**

**Місцезнаходження:**

**Форма власності:**

**Сфера управління:**

**Ідентифікатор ROR:** Не застосовується

**Рецензенти**

### **VIII. Заключні відомості**

**Власне Прізвище Ім'я По-батькові  
голови ради**

Туренко А.М.

**Власне Прізвище Ім'я По-батькові  
головуючого на засіданні**

Туренко А.М.

**Відповідальний за підготовку  
облікових документів**

**Реєстратор**

**Керівник відділу УкрІНТЕІ, що є  
відповідальним за реєстрацію наукової  
діяльності**



Юрченко Т.А.