Облікова картка дисертації

I. Загальні відомості

Державний обліковий номер: 0405U004943

Особливі позначки: відкрита

Дата реєстрації: 26-12-2005

Статус: Захищена

Реквізити наказу МОН / наказу закладу:

II. Відомості про здобувача

Власне Прізвище Ім'я По-батькові:

1. Нгуен Ван Там

2. Nguyen Van Tam

Кваліфікація:

Ідентифікатор ORCID ID: Не застосовується

Вид дисертації: кандидат наук

Аспірантура/Докторантура: так

Шифр наукової спеціальності: 05.13.06

Назва наукової спеціальності: Інформаційні технології

Галузь / галузі знань: Не застосовується

Освітньо-наукова програма зі спеціальності: Не застосовується

Дата захисту: 09-12-2005

Спеціальність за освітою: 7.100302

Місце роботи здобувача: Національний університет кораблебудування імені адмірала Макарова

Код за ЄДРПОУ: 02066753

Місцезнаходження: 54025, м. Миколаїв, проспект Героїв України, 9

Форма власності:

Сфера управління: Міністерство освіти і науки України

Ідентифікатор ROR: Не застосовується

III. Відомості про організацію, де відбувся захист

Шифр спеціалізованої вченої ради (разової спеціалізованої вченої ради): Д 67.052.01

Повне найменування юридичної особи:

Код за ЄДРПОУ:

Місцезнаходження:

Форма власності:

Сфера управління:

Ідентифікатор ROR: Не застосовується

IV. Відомості про підприємство, установу, організацію, в якій було виконано дисертацію

Повне найменування юридичної особи: Національний університет кораблебудування імені адмірала Макарова

Код за ЄДРПОУ: 02066753

Місцезнаходження: 54025, м. Миколаїв, проспект Героїв України, 9

Форма власності:

Сфера управління: Міністерство освіти і науки України

Ідентифікатор ROR: Не застосовується

V. Відомості про дисертацію

Мова дисертації:

Коди тематичних рубрик: 50.49.31

Тема дисертації:

1. Система підтримки прийняття рішень для керування маневруванням кораблів і суден берегової охорони в складних навігаційних умовах.

2. The Decision support system for maneuvering control of coast guard boats and craft in complex navigational additions.

Реферат/анотація:

1. Об'єкт - є процес маневрування морських надводних об'єктів; мета - розробці системи підтримки прийняття рішень (СППР) керування маневруванням кораблів і суден берегової охорони (КБО) в складних навігаційних умовах; методи - математичної статистики, імітаційного моделювання, дослідження операцій, а також метод, що базується на теорії і ідеях штучного інтелекту; новизна полягає в удосконаленні існуючих та розробці нових алгоритмів і моделей керування КБО в складних навігаційних умовах, доведених до створення СППР в складі інтегрованої інтелектуальної управляючої системі КБО; результати - вперше з позиції системного підходу проведене дослідження моделей і алгоритмів штучного інтелекту для пошуку шляху на карті з метою застосування їх для вирішення задачі маневрування КБО; запропоновано модель обліку навігаційних перешкод і розроблено дискретну модель вибору оптимального шляху; визначені і

оптимізовані коефіцієнти евристичної функції h(x) для A*-алгоритму пошуку шляху; запропоновано структуру СППР на основі навігаційного графу і A*-алгоритму пошуку оптимального шляху; галузь - керування морськими суднами.

2. The object is maneuvering process of maritime mobile objects; the aim is creating a Decision support system (DSS) for maneuvering control of coast guard boats and craft (CGBC) in complex navigational additions; the methods are mathematical statistics, imitating modeling simulation, research of operations and and also a method which is based on the theory and ideas of an artificial intellect; the new approach is to perfect the theory and methods of designing ship's motion control systems with creating DSS structure of integrated intellectual operating system for CBGC maneuvering control; the main results - for the first time from a position of the system approach carried out research of models and algorithms of an artificial intellect for optimum way searching in maneuvering, offered model of the account of navigating obstacles and the discrete model of a choice of an optimum way, factors of heuristic function h (x) for A*-algorithm search of a way are certain and optimized; structure DSS on the basis of navigating graph and A*-algorithm search of an optimum way is offered; the field is ships' control.

Державний реєстраційний номер ДіР:

Пріоритетний напрям розвитку науки і техніки:

Стратегічний пріоритетний напрям інноваційної діяльності:

Підсумки дослідження:

Публікації:

Наукова (науково-технічна) продукція:

Соціально-економічна спрямованість:

Охоронні документи на ОПІВ:

Впровадження результатів дисертації:

Зв'язок з науковими темами:

VI. Відомості про наукового керівника/керівників (консультанта)

Власне Прізвище Ім'я По-батькові:

1. Рябенький Володимир Михайлович
2. Ryabenky Vladimir Mikhailovich

Кваліфікація: д.т.н., 05.09.12

Ідентифікатор ORCID ID: Не застосовується

Додаткова інформація:

Повне найменування юридичної особи:

Код за ЄДРПОУ:

Місцезнаходження:

Форма власності:

Сфера управління:

Ідентифікатор ROR: Не застосовується

VII. Відомості про офіційних опонентів та рецензентів

Офіційні опоненти

Власне Прізвище Ім'я По-батькові:

1. Фісун Микола Тихонович

2. Фісун Микола Тихонович

Кваліфікація: д.т.н., 05.13.06

Ідентифікатор ORCID ID: Не застосовується

Додаткова інформація:

Повне найменування юридичної особи:

Код за ЄДРПОУ:

Місцезнаходження:

Форма власності:

Сфера управління:

Ідентифікатор ROR: Не застосовується

Власне Прізвище Ім'я По-батькові:

1. Бідюк Петро Іванович

2. Бідюк Петро Іванович

Кваліфікація: д.т.н., 05.13.03

Ідентифікатор ORCID ID: Не застосовується

Додаткова інформація:

Повне найменування юридичної особи:

Код за ЄДРПОУ:

Місцезнаходження:

Форма власності:

Сфера управління:

Ідентифікатор ROR: Не застосовується

Рецензенти

VIII. Заключні відомості

Власне Прізвище Ім'я По-батькові голови ради Ходаков Віктор Єгорович

Власне Прізвище Ім'я По-батькові головуючого на засіданні

Ходаков Віктор Єгорович

Відповідальний за підготовку облікових документів

Реєстратор

Керівник відділу УкрІНТЕІ, що є відповідальним за реєстрацію наукової діяльності



Юрченко Т.А.