Облікова картка дисертації

I. Загальні відомості

Державний обліковий номер: 0402U002319

Особливі позначки: відкрита

Дата реєстрації: 11-07-2002

Статус: Захищена

Реквізити наказу МОН / наказу закладу:

II. Відомості про здобувача

Власне Прізвище Ім'я По-батькові:

1. Кузнецова Тетяна Борисівна
2. Kuznyetsova Tetyana Boryisovna

Кваліфікація:

Ідентифікатор ORCID ID: Не застосовується

Вид дисертації: кандидат наук

Аспірантура/Докторантура: так

Шифр наукової спеціальності: 05.09.03

Назва наукової спеціальності: Електротехнічні комплекси та системи

Галузь / галузі знань: Не застосовується

Освітньо-наукова програма зі спеціальності: Не застосовується

Дата захисту: 04-07-2002

Спеціальність за освітою: 7.050207

Місце роботи здобувача: Національний технічний університет "Харківський політехнічний інститут"

Код за ЄДРПОУ: 02071180

Місцезнаходження: 61001, м. Харків, вул. Кирпичова, 2

Форма власності:

Сфера управління: Міністерство освіти і науки України

Ідентифікатор ROR: Не застосовується

III. Відомості про організацію, де відбувся захист

Шифр спеціалізованої вченої ради (разової спеціалізованої вченої ради): Д 64.050.04

Повне найменування юридичної особи: Національний технічний університет "Харківський політехнічний інститут"

Код за ЄДРПОУ: 02071180

Місцезнаходження: вул. Кирпичова, 2, м. Харків, Харківський р-н., Харківська обл., 61002, Україна

Форма власності:

Сфера управління: Міністерство освіти і науки України

Ідентифікатор ROR: Не застосовується

IV. Відомості про підприємство, установу, організацію, в якій було виконано дисертацію

Повне найменування юридичної особи: Національний технічний університет "Харківський політехнічний інститут"

Код за ЄДРПОУ: 02071180

Місцезнаходження: 61001, м. Харків, вул. Кирпичова, 2

Форма власності:

Сфера управління: Міністерство освіти і науки України

Ідентифікатор ROR: Не застосовується

V. Відомості про дисертацію

Мова дисертації:

Коди тематичних рубрик: 45.41.29

Тема дисертації:

1. Синтез лінійно-квадратичних регуляторів та спостерігачів для лінеаризованих моделей електроприводів на прикладі блюмінга у режимі пробуксовування валків

2. Synthesis linearly - square regulators and observers for linearized models of electric drives for example blooming in a slip rollers regime

Реферат/анотація:

1. Об'єкт дослідження: електромеханічні системи автоматичного керування головним електроприводом блюмінга у режимі пробуксовування валків. Мета дослідження: розробити методику настроювання систем автоматичного керування електроприводом, що дозволяє знижувати динамічні навантаження головного електроприводу. Методи дослідження та апаратура: теорія автоматичного керування, теорія оптимального керування та теорія систем керування електроприводами, моделювання на ЕОМ. Теоретичні та практичні результати: Розроблена методика для зменшення динамічних навантажень головного електроприводу блюмінгу у режимі пробуксовування валків. Новітність вовпроваджуваного: Достовірність роботи розробленого підтверджено експериментально. Ступінь впровадження: Передано у ВАТ

"Важпромелектропроект",НВК "Київський інститут автоматики", впроваджено в учбовий процес НТУ "ХПІ". Галузь використання: На металургійних заводах, в проектних інститутах, та в учбовому процесі.

2. Electromechanical automatic control systems of the main electric drive of blooming in a slip rollers regime. Development the methods of the automatic control systems of the electric drive set-up, which allow permitting to dynamic loads decrease in a slip rollers regime. The theory of automatic control, theory of optimum control and theory of control systems of electric drives simulation on the IBM. The methods for dynamic load decrease in a main electric drive blooming in a slip rollers regime is developed. The authenticity of the work is proved by experiments. The results implemented in "Kiev institute of automation" and higher education process NTU "HPI". In industry, institutes and higher education process.

Державний реєстраційний номер ДіР:

Пріоритетний напрям розвитку науки і техніки:

Стратегічний пріоритетний напрям інноваційної діяльності:

Підсумки дослідження:

Публікації:

Наукова (науково-технічна) продукція:

Соціально-економічна спрямованість:

Охоронні документи на ОПІВ:

Впровадження результатів дисертації:

Зв'язок з науковими темами:

VI. Відомості про наукового керівника/керівників (консультанта)

Власне Прізвище Ім'я По-батькові:

1. Осичев ООлександр Васильович

2. Osichev Alexander Vasilyevich

Кваліфікація: к.т.н., 05.09.03

Ідентифікатор ORCID ID: Не застосовується

Додаткова інформація:

Повне найменування юридичної особи:

Код за ЄДРПОУ:

Місцезнаходження:

Форма власності:

Сфера управління:

Ідентифікатор ROR: Не застосовується

VII. Відомості про офіційних опонентів та рецензентів

Офіційні опоненти

Власне Прізвище Ім'я По-батькові:

1. Заланов А.Б.

2. Заланов А.Б.

Кваліфікація: д.т.н., 05.09.03

Ідентифікатор ORCID ID: Не застосовується

Додаткова інформація:

Повне найменування юридичної особи:

Код за ЄДРПОУ:

Місцезнаходження:

Форма власності:

Сфера управління:

Ідентифікатор ROR: Не застосовується

Власне Прізвище Ім'я По-батькові:

1. Васильєв В.О.

2. Васильєв В.О.

Кваліфікація: к.т.н., 05.09.03

Ідентифікатор ORCID ID: Не застосовується

Додаткова інформація:

Повне найменування юридичної особи:

Код за ЄДРПОУ:

Місцезнаходження:

Форма власності:

Сфера управління:

Ідентифікатор ROR: Не застосовується

Рецензенти

VIII. Заключні відомості

Власне Прізвище Ім'я По-батькові голови ради Клепіков В.Б.

Власне Прізвище Ім'я По-батькові головуючого на засіданні Клепіков В.Б.

Відповідальний за підготовку облікових документів

Реєстратор

Керівник відділу УкрІНТЕІ, що є відповідальним за реєстрацію наукової діяльності



Юрченко Т.А.