Облікова картка дисертації

I. Загальні відомості

Державний обліковий номер: 0420U000063

Особливі позначки: відкрита

Дата реєстрації: 03-03-2020

Статус: Захищена

Реквізити наказу МОН / наказу закладу:

II. Відомості про здобувача

Власне Прізвище Ім'я По-батькові:

1. Мусаєв Заур Разилович
2. Musaiev Zaur Razylovich

Кваліфікація:

Ідентифікатор ORCID ID: Не застосовується

Вид дисертації: кандидат наук

Аспірантура/Докторантура: так

Шифр наукової спеціальності: 05.05.05

Назва наукової спеціальності: Піднімально-транспортні машини

Галузь / галузі знань: Не застосовується

Освітньо-наукова програма зі спеціальності: Не застосовується

Дата захисту: 06-02-2020

Спеціальність за освітою: 8.050503

Місце роботи здобувача: Харківський національний автомобільно-дорожній університет

Код за ЄДРПОУ: 02071168

Місцезнаходження: вул. Ярослава Мудрого, 25, м. Харків, 61002

Форма власності:

Сфера управління: Міністерство освіти і науки України

Ідентифікатор ROR: Не застосовується

III. Відомості про організацію, де відбувся захист

Шифр спеціалізованої вченої ради (разової спеціалізованої вченої ради): К 64.059.05

Повне найменування юридичної особи:

Код за ЄДРПОУ:

Місцезнаходження:

Форма власності:

Сфера управління:

Ідентифікатор ROR: Не застосовується

IV. Відомості про підприємство, установу, організацію, в якій було виконано дисертацію

Повне найменування юридичної особи: Харківський національний автомобільно-дорожній університет

Код за ЄДРПОУ: 02071168

Місцезнаходження: вул. Ярослава Мудрого, 25, м. Харків, 61002

Форма власності:

Сфера управління: Міністерство освіти і науки України

Ідентифікатор ROR: Не застосовується

V. Відомості про дисертацію

Мова дисертації:

Коди тематичних рубрик: 73.41.39

Тема дисертації:

1. Підвищення ефективності роботи короткобазових колісних навантажувачів у транспортному режимі
2. Improving of the efficiency of compact loaders in transport mode

Реферат/анотація:

1. Актуальність роботи полягає у створенні і вдосконаленні вантажно-розвантажувальних машин. У поданій дисертаційній роботі розглянуто транспортний режим короткобазового навантажувача марки ПМТС 1200, а саме, процес переїзду через одиночну перешкоду. Через коротку базу і центр ваги, що конструктивно розташований ближче до задньої осі, при подоланні нерівностей робочої поверхні машина втрачає стійкість у результаті відриву задніх коліс від опорної поверхні, що знижує її ефективність та продуктивність. Тому виникає завдання підвищення ефективності короткобазових навантажувачів при подоланні нерівностей на робочому майданчику за рахунок використання автоматизованої системи керування у транспортному режимі, що підвищує стійкість машини. З іншого боку, системи автоматизованого керування навантажувачем вимагають розгляду транспортного режиму, математичного моделювання машини і алгоритмізації транспортних операцій, оскільки ці параметри є необхідними для розробки систем керування. Таким чином, створення систем автоматизованого керування короткобазовими навантажувачами являє собою актуальну

науково-технічну проблему, рішення якої має важливе господарське значення для будівельної галузі.

2. The urgency of the work is to create and improve construction and road machines. In this dissertation work the working process of small-sized loader is considered, namely, the process of moving through a single obstacle. Due to the short base and the center of gravity, which is structurally located closer to the rear axle, in some modes of the work process, when overcoming the roughness of the working surface, the machine loses its stability, which reduces its efficiency and productivity. Therefore, there is a problem of increasing the efficiency of short-wheel drive wheel loaders by using automation control systems in transport mode. On the other hand, automation systems for machine management require consideration of the workflow, mathematical modeling of the machine and algorithmization of work processes, since these parameters are necessary for the development of control systems. Thus, the creation of adaptive systems for the automatic control of work processes of short-range loaders is a topical scientific and technical problem, the solution of which is of great economic importance for the construction industry.

Державний реєстраційний номер ДіР:

Пріоритетний напрям розвитку науки і техніки:

Стратегічний пріоритетний напрям інноваційної діяльності:

Підсумки дослідження:

Публікації:

Наукова (науково-технічна) продукція:

Соціально-економічна спрямованість:

Охоронні документи на ОПІВ:

Впровадження результатів дисертації:

Зв'язок з науковими темами:

VI. Відомості про наукового керівника/керівників (консультанта)

Власне Прізвище Ім'я По-батькові:

1. Єфименко Олександр Володимирович

2. Yefymenko Oleksandr Vladimirovich

Кваліфікація: к.т.н., 05.05.04

Ідентифікатор ORCID ID: Не застосовується

Додаткова інформація:

Повне найменування юридичної особи:

Код за ЄДРПОУ:

Місцезнаходження:

Форма власності:

Сфера управління:

Ідентифікатор ROR: Не застосовується

VII. Відомості про офіційних опонентів та рецензентів

Офіційні опоненти

Власне Прізвище Ім'я По-батькові:

1. Суглобов Володимир Васильович

2. Суглобов Володимир Васильович

Кваліфікація: д.т.н., 05.05.08

Ідентифікатор ORCID ID: Не застосовується

Додаткова інформація:

Повне найменування юридичної особи:

Код за ЄДРПОУ:

Місцезнаходження:

Форма власності:

Сфера управління:

Ідентифікатор ROR: Не застосовується

Власне Прізвище Ім'я По-батькові:

1. Козар Леонід Михайлович

2. Козар Леонід Михайлович

Кваліфікація: к.т.н., 05.05.05

Ідентифікатор ORCID ID: Не застосовується

Додаткова інформація:

Повне найменування юридичної особи:

Код за ЄДРПОУ:

Місцезнаходження:

Форма власності:

Сфера управління:

Ідентифікатор ROR: Не застосовується

Рецензенти

VIII. Заключні відомості

Власне Прізвище Ім'я По-батькові голови ради Фідровська Наталя Миколаївна

Власне Прізвище Ім'я По-батькові головуючого на засіданні Фідровська Наталя Миколаївна

Відповідальний за підготовку облікових документів

Реєстратор

Керівник відділу УкрІНТЕІ, що є відповідальним за реєстрацію наукової діяльності



Юрченко Т.А.