Облікова картка дисертації

I. Загальні відомості

Державний обліковий номер: 0403U002920

Особливі позначки: відкрита

Дата реєстрації: 05-08-2003

Статус: Захищена

Реквізити наказу МОН / наказу закладу:

II. Відомості про здобувача

Власне Прізвище Ім'я По-батькові:

1. Калоша Вадим Олександрович
2. Kalosha Vadim Alexandrovich

Кваліфікація:

Ідентифікатор ORCID ID: Не застосовується

Вид дисертації: кандидат наук

Аспірантура/Докторантура: так

Шифр наукової спеціальності: 05.13.03

Назва наукової спеціальності: Системи та процеси керування

Галузь / галузі знань: Не застосовується

Освітньо-наукова програма зі спеціальності: Не застосовується

Дата захисту: 24-06-2003

Спеціальність за освітою: 7.091501

Місце роботи здобувача: Харківський національний університет радіоелектроніки

Код за ЄДРПОУ: 02071197

Місцезнаходження: 61166, м. Харків, пр. Науки, 14

Форма власності:

Сфера управління: Міністерство освіти і науки України

Ідентифікатор ROR: Не застосовується

III. Відомості про організацію, де відбувся захист

Шифр спеціалізованої вченої ради (разової спеціалізованої вченої ради): Д 64.052.02

Повне найменування юридичної особи: Харківський національний університет радіоелектроніки

Код за ЄДРПОУ: 02071197

Місцезнаходження: проспект Науки, 14, м. Харків, Харківський р-н., Харківська обл., 61166, Україна

Форма власності:

Сфера управління: Міністерство освіти і науки України

Ідентифікатор ROR: Не застосовується

IV. Відомості про підприємство, установу, організацію, в якій було виконано дисертацію

Повне найменування юридичної особи: Харківський національний університет радіоелектроніки

Код за ЄДРПОУ: 02071197

Місцезнаходження: 61166, м. Харків, пр. Науки, 14

Форма власності:

Сфера управління: Міністерство освіти і науки України

Ідентифікатор ROR: Не застосовується

V. Відомості про дисертацію

Мова дисертації:

Коди тематичних рубрик: 50.43.17

Тема дисертації:

1. Методи синтезу робастних регуляторів для багатозв'язних квазістаціонарних об'єктів
2. The methods of robust controllers synthesis for multiconnected quazistationer objects

Реферат:

1. Дисертацію присвячено розробці робастних методів керування квазістаціонарними об'єктами на основі моделей зниженого порядку. Методи дослідження базуються на комплексному застосуванні теорії робастного керування, теорії адаптивних систем, теорії децентралізованого керування та методів імітаційного моделювання. Вперше запропоновано методи е-робастного децентралізованого керування; вдосконалено процедуру зниження порядку ARMAX-моделі в робастних системах керування; модифіковано метод робастного оцінювання параметрів редукованої моделі квазістаціонарних об'єктів керування; дістали подальшого розвитку методи робастного керування об'єктом із заданим розміщенням полюсів та синтезу робастної системи цифрового керування з еталонною моделлю; вдосконалено метод синтезу лінійно-квадратичного регулятора низького порядку. Здійснено експериментальне моделювання запропонованих методів та вирішено задачі їх практичного застосування.

2. The thesis is devoted to the development of robust control methods for multiconnected quazistationer objects which based on reduction models. The methods of research are based on use in complex robust control theory,

adaptive systems theory, decentralized control systems theory; on use of imitation modeling methods. The e-robust decentralized control methods were suggested; the procedure for low ordering of ARMAX-model in robust control systems was improved; the robust parameter estimation method for reduction model of quazistationer control objects was modified; the robust control method of object with desired poles placement and synthesis method of robust digital control system with reference model were further developed; the synthesis method of low order linear quadratic controller was improved. Experimental modeling for suggested methods was carry out and practical application problems for with methods were solved.

Державний реєстраційний номер ДіР:

Пріоритетний напрям розвитку науки і техніки:

Стратегічний пріоритетний напрям інноваційної діяльності:

Підсумки дослідження:

Публікації:

Наукова (науково-технічна) продукція:

Соціально-економічна спрямованість:

Охоронні документи на ОПІВ:

Впровадження результатів дисертації:

Зв'язок з науковими темами:

VI. Відомості про наукового керівника/керівників (консультанта)

Власне Прізвище Ім'я По-батькові:

1. Удовенко Сергій Григорович
2. Udovenko S.G.

Кваліфікація: к.т.н., 05.13.03

Ідентифікатор ORCID ID: Не застосовується

Додаткова інформація:

Повне найменування юридичної особи:

Код за ЄДРПОУ:

Місцезнаходження:

Форма власності:

Сфера управління:

Ідентифікатор ROR: Не застосовується

VII. Відомості про офіційних опонентів та рецензентів

Офіційні опоненти

Власне Прізвище Ім'я По-батькові:

1. Любчик Л.М.

2. Любчик Л.М.

Кваліфікація: д.т.н., 05.13.07

Ідентифікатор ORCID ID: Не застосовується

Додаткова інформація:

Повне найменування юридичної особи:

Код за ЄДРПОУ:

Місцезнаходження:

Форма власності:

Сфера управління:

Ідентифікатор ROR: Не застосовується

Власне Прізвище Ім'я По-батькові:

1. Запорожець О.В.

2. Запорожець О.В.

Кваліфікація: к.т.н., 05.13.03

Ідентифікатор ORCID ID: Не застосовується

Додаткова інформація:

Повне найменування юридичної особи:

Код за ЄДРПОУ:

Місцезнаходження:

Форма власності:

Сфера управління:

Ідентифікатор ROR: Не застосовується

Рецензенти

VIII. Заключні відомості

Власне Прізвище Ім'я По-батькові голови ради	Семенець В.В.
Власне Прізвище Ім'я По-батькові головуючого на засіданні	Семенець В.В.
Відповідальний за підготовку облікових документів	

Реєстратор

Керівник відділу УкрІНТЕІ, що є відповідальним за реєстрацію наукової діяльності

Юрченко Т.А.