Облікова картка дисертації

I. Загальні відомості

Державний обліковий номер: 0519U001087

Особливі позначки: відкрита

Дата реєстрації: 21-05-2019

Статус: Захищена

Реквізити наказу МОН / наказу закладу:

II. Відомості про здобувача

Власне Прізвище Ім'я По-батькові:

1. Бобошко Олександр Андрійович
2. Boboshko Oleksandr Andriiovych

Кваліфікація:

Ідентифікатор ORCID ID: Не застосовується

Вид дисертації: доктор наук

Аспірантура/Докторантура: ні

Шифр наукової спеціальності: 05.22.02

Назва наукової спеціальності: Автомобілі та трактори

Галузь / галузі знань: Не застосовується

Освітньо-наукова програма зі спеціальності: Не застосовується

Дата захисту: 24-04-2019

Спеціальність за освітою: Автомобільний транспорт

Місце роботи здобувача: Харківський національний автомобільно-дорожній університет

Код за ЄДРПОУ: 02071168

Місцезнаходження: вул. Ярослава Мудрого, 25, м. Харків, 61002

Форма власності:

Сфера управління: Міністерство освіти і науки України

Ідентифікатор ROR: Не застосовується

III. Відомості про організацію, де відбувся захист

Шифр спеціалізованої вченої ради (разової спеціалізованої вченої ради): Д 64.059.02

Повне найменування юридичної особи:

Код за ЄДРПОУ:

Місцезнаходження:

Форма власності:

Сфера управління:

Ідентифікатор ROR: Не застосовується

IV. Відомості про підприємство, установу, організацію, в якій було виконано дисертацію

Повне найменування юридичної особи: Харківський національний автомобільно-дорожній університет

Код за ЄДРПОУ: 02071168

Місцезнаходження: вул. Ярослава Мудрого, 25, м. Харків, 61002

Форма власності:

Сфера управління: Міністерство освіти і науки України

Ідентифікатор ROR: Не застосовується

V. Відомості про дисертацію

Мова дисертації:

Коди тематичних рубрик: 55.43

Тема дисертації:

1. Наукові основи підвищення показників маневреності автомобілів

2. Scientific bases of increasing the indicators of motor vehicle maneuverability

Реферат/анотація:

1. Дисертація присвячена вирішенню актуальної науково-прикладної проблеми підвищення технічного рівня автомобілів за рахунок поліпшення їх властивостей маневреності. У роботі отримав подальший розвиток системний підхід до оцінки маневреності автомобілів і її властивостей. Отримала подальший розвиток теорія повороту автомобілів з передніми керованими колесами й усіма керованими колесами. Вперше отримано взаємозв'язок між кутами відведення коліс передньої та задньої осей і реакціями дороги, що діють на ці вісі, запропоновано коефіцієнт керованості в якості критерію здатності автомобіля до входу в поворот, визначені параметри виконання маневру "рух крабом" автомобіля під час повороту передніх і задніх коліс в один бік і на один і той же кут; визначені раціональні параметри процесу динамічної стабілізації автомобіля шляхом повороту керованих коліс в бік заносу в тяговому і гальмівному режимах. Отримала подальший розвиток теорія повороту автомобілів динамічним способом, визначені різновидності повороту таким способом. Запропоновані в дисертації основні наукові положення, розробки і рекомендації впроваджені на

виробничих підприємствах та в наукових установах. Найбільш вагомим є впровадження отриманих у роботі математичних моделей маневрування автомобілів при повороті й виконанні маневру "рух крабом". Запропоновані критерії оцінки керованості і стійкості дають можливість на етапі проектування формувати відповідні сучасному технічному рівню властивості маневреності автомобілів.

2. The thesis is devoted to the solution of the actual scientific and applied problem of increasing the technical level of wheeled motor vehicles by improving their maneuverability properties. The system approach to assessing the maneuverability of wheeled vehicles and their properties has been further developed. The theory of making a turn by front directive wheel vehicles and all directive wheel ones has been improved. For the first time, the correlation of the front and rear axled wheel slip angles and the road responses affecting on these axles has been obtained. The control coefficient has been proposed as a criterion for the vehicle ability to negotiate a road bend. The parameters of making the maneuver of crablike movement by a vehicle have been determined during steering the front and rear wheels in one direction and at the same angle. The rational parameters of the process of wheeled vehicle dynamic control have been determined by steering the directive wheels in the direction of sidewise skidding in the tracking and braking conditions. The theory of making a turn by a wheeled motor vehicle in a dynamic condition has been further developed and different kinds of turnings have been defined with it. The principal thesis scientific issues, development results and recommendations have been phased in and applied at the scientific institutions. The most important result is the introduction of the obtained mathematical models of wheeled vehicles' maneuvering during making the both the turn and the maneuver of crablike movement. The proposed criteria for assessing readability and stability give an opportunity to model maneuverability properties of wheeled motor vehicles in full compliance with the up-to-date performance standards at the design stage.

Державний реєстраційний номер ДіР:

Пріоритетний напрям розвитку науки і техніки:

Стратегічний пріоритетний напрям інноваційної діяльності:

Підсумки дослідження:

Публікації:

Наукова (науково-технічна) продукція:

Соціально-економічна спрямованість:

Охоронні документи на ОПІВ:

Впровадження результатів дисертації:

Зв'язок з науковими темами:

VI. Відомості про наукового керівника/керівників (консультанта)

Власне Прізвище Ім'я По-батькові:

1. Подригало Михайло Абович
2. Podrigalo Mikhail Abovich

Кваліфікація: д.т.н., 05.22.02

Ідентифікатор ORCID ID: Не застосовується

Додаткова інформація:

Повне найменування юридичної особи:

Код за ЄДРПОУ:

Місцезнаходження:

Форма власності:

Сфера управління:

Ідентифікатор ROR: Не застосовується

VII. Відомості про офіційних опонентів та рецензентів

Офіційні опоненти

Власне Прізвище Ім'я По-батькові:

1. Лебедєв Анатолій Тихонович
2. Лебедєв Анатолій Тихонович

Кваліфікація: д.т.н., 05.22.02

Ідентифікатор ORCID ID: Не застосовується

Додаткова інформація:

Повне найменування юридичної особи:

Код за ЄДРПОУ:

Місцезнаходження:

Форма власності:

Сфера управління:

Ідентифікатор ROR: Не застосовується

Власне Прізвище Ім'я По-батькові:

1. Макаров Володимир Андрійович
2. Макаров Володимир Андрійович

Кваліфікація: д.т.н., 05.22.02

Ідентифікатор ORCID ID: Не застосовується

Додаткова інформація:

Повне найменування юридичної особи:

Код за ЄДРПОУ:

Місцезнаходження:

Форма власності:

Сфера управління:

Ідентифікатор ROR: Не застосовується

Власне Прізвище Ім'я По-батькові:

1. Бондаренко Анатолій Ігорович

2. Бондаренко Анатолій Ігорович

Кваліфікація: д.т.н., 05.22.02

Ідентифікатор ORCID ID: Не застосовується

Додаткова інформація:

Повне найменування юридичної особи:

Код за ЄДРПОУ:

Місцезнаходження:

Форма власності:

Сфера управління:

Ідентифікатор ROR: Не застосовується

Рецензенти

VIII. Заключні відомості

Власне Прізвище Ім'я По-батькові голови ради Туренко Анатолій Миколайович

Власне Прізвище Ім'я По-батькові головуючого на засіданні Туренко Анатолій Миколайович

Відповідальний за підготовку облікових документів

Реєстратор

Керівник відділу УкрІНТЕІ, що є відповідальним за реєстрацію наукової діяльності Юрченко Т.А.