

# Облікова картка дисертації

## I. Загальні відомості

Державний обліковий номер: 0513U000879

Особливі позначки: відкрита

Дата реєстрації: 22-07-2013

Статус: Захищена

Реквізити наказу МОН / наказу закладу:



## II. Відомості про здобувача

Власне Прізвище Ім'я По-батькові:

1. Шуклінов Сергій Миколайович

2. Shuklinov Sergiy Nikolaevich

Кваліфікація:

Ідентифікатор ORCID ID: Не застосовується

Вид дисертації: доктор наук

Аспірантура/Докторантура: ні

Шифр наукової спеціальності: 05.22.02

Назва наукової спеціальності: Автомобілі та трактори

Галузь / галузі знань: Не застосовується

Освітньо-наукова програма зі спеціальності: Не застосовується

Дата захисту: 03-07-2013

Спеціальність за освітою: 7.090258

Місце роботи здобувача: Харківський національний автомобільно-дорожній університет

Код за ЄДРПОУ: 02071168

Місцезнаходження: вул. Ярослава Мудрого, 25, м. Харків, 61002

Форма власності:

Сфера управління: Міністерство освіти і науки України

Ідентифікатор ROR: Не застосовується

### **III. Відомості про організацію, де відбувся захист**

**Шифр спеціалізованої вченої ради (разової спеціалізованої вченої ради):** Д 64.059.02

**Повне найменування юридичної особи:**

**Код за ЄДРПОУ:**

**Місцезнаходження:**

**Форма власності:**

**Сфера управління:**

**Ідентифікатор ROR:** Не застосовується

### **IV. Відомості про підприємство, установу, організацію, в якій було виконано дисертацію**

**Повне найменування юридичної особи:** Харківський національний автомобільно-дорожній університет

**Код за ЄДРПОУ:** 02071168

**Місцезнаходження:** вул. Ярослава Мудрого, 25, м. Харків, 61002

**Форма власності:**

**Сфера управління:** Міністерство освіти і науки України

**Ідентифікатор ROR:** Не застосовується

### **V. Відомості про дисертацію**

**Мова дисертації:**

**Коди тематичних рубрик:** 55.43.41

**Тема дисертації:**

1. Теоретичні основи адаптивного керування гальмуванням колісних машин
2. Theoretical foundations of adaptive braking control of wheeled vehicles

**Реферат:**

1. Дисертація присвячена рішення наукової проблеми підвищення безпеки руху колісних машин і якості керування гальмуванням шляхом розвитку і вдосконалення систем адаптивного керування на базі розроблених теоретичних основ. Розроблено теоретичні основи формування параметрів керування гальмуванням колісної машини, синтезу структури системи адаптивного керування гальмуванням колісних машин і аналізу її стійкості як адаптивної автоматичної системи керування. Синтезовані структури і алгоритми налагоджування адаптивного регулятора системи керування з еталонною моделлю і з перенастроюваною моделлю. Вдосконалено методи аналізу і синтезу гальмівних апаратів частково автоматизованого гальмівного приводу, що дозволяє формувати їх характеристики, необхідні для адаптивного керування гальмуванням. Проведені експериментальні дослідження вдосконалених конструкцій ГГЦ з вакуумним підсилювачем підтвердили достовірність запропонованих моделей і методик. Виконані лабораторно-дорожні дослідження процесу гальмування автобуса з розробленою адаптивною

системою підтверджують достовірність розроблених теоретичних основ адаптивного керування гальмуванням.

2. The given thesis deals with scientific problems of increasing traffic safety of wheeled vehicles braking control and comfort through the development and improvement of adaptive control systems based on the developed theoretical foundations. The theoretical basis for the formation of parameters of the braking control of wheeled vehicles, structure synthesis of adaptive braking control of wheeled vehicles and analysis of its stability as adaptive automatic control system is developed. The structures and algorithms for adaptive controller configuration of management system with both a reference model and a resettable one are synthesized. There have been improved the methods for analysis and synthesis of brake mechanisms of partially automated brake actuator, allowing them to form the necessary characteristics for adaptive braking control. Experimental tests of improved designs of GTZ with a vacuum booster confirmed the accuracy of the proposed models and techniques. Completed laboratory and road investigations of braking dynamics of bus braking with the developed adaptive system confirm the accuracy of the developed theoretical foundations of adaptive braking control.

**Державний реєстраційний номер ДіР:**

**Пріоритетний напрям розвитку науки і техніки:**

**Стратегічний пріоритетний напрям інноваційної діяльності:**

**Підсумки дослідження:**

**Публікації:**

**Наукова (науково-технічна) продукція:**

**Соціально-економічна спрямованість:**

**Охоронні документи на ОПВ:**

**Впровадження результатів дисертації:**

**Зв'язок з науковими темами:**

## **VI. Відомості про наукового керівника/керівників (консультанта)**

**Власне Прізвище Ім'я По-батькові:**

1. Туренко Анатолій Миколайович
2. Turenko Anatoliy Nikolaevich

**Кваліфікація:** д.т.н., 05.22.20

**Ідентифікатор ORCID ID:** Не застосовується

**Додаткова інформація:**

**Повне найменування юридичної особи:**

**Код за ЄДРПОУ:**

**Місцезнаходження:**

**Форма власності:**

**Сфера управління:**

**Ідентифікатор ROR:** Не застосовується

## **VII. Відомості про офіційних опонентів та рецензентів**

### **Офіційні опоненти**

#### **Власне Прізвище Ім'я По-батькові:**

1. Гудз Густав Стефанович
2. Гудз Густав Стефанович

**Кваліфікація:** д.т.н., 05.22.02

**Ідентифікатор ORCID ID:** Не застосовується

**Додаткова інформація:**

**Повне найменування юридичної особи:**

**Код за ЄДРПОУ:**

**Місцезнаходження:**

**Форма власності:**

**Сфера управління:**

**Ідентифікатор ROR:** Не застосовується

#### **Власне Прізвище Ім'я По-батькові:**

1. Рудзінський Володімир Васильович
2. Рудзінський Володімир Васильович

**Кваліфікація:** д.т.н., 05.05.03, 05.22.10

**Ідентифікатор ORCID ID:** Не застосовується

**Додаткова інформація:**

**Повне найменування юридичної особи:**

**Код за ЄДРПОУ:**

**Місцезнаходження:**

**Форма власності:**

**Сфера управління:**

**Ідентифікатор ROR:** Не застосовується

#### **Власне Прізвище Ім'я По-батькові:**

1. Макаров Володімир Андрійович
2. Макаров Володімир Андрійович

**Кваліфікація:** д.т.н., 05.22.02

**Ідентифікатор ORCID ID:** Не застосовується

**Додаткова інформація:**

**Повне найменування юридичної особи:**

**Код за ЄДРПОУ:**

**Місцезнаходження:**

**Форма власності:**

**Сфера управління:**

**Ідентифікатор ROR:** Не застосовується

**Рецензенти**

## **VIII. Заключні відомості**

**Власне Прізвище Ім'я По-батькові  
голови ради**

Туренко Анатолій Миколайович

**Власне Прізвище Ім'я По-батькові  
головуючого на засіданні**

Туренко Анатолій Миколайович

**Відповідальний за підготовку  
облікових документів**

**Реєстратор**

**Керівник відділу УкрІНТЕІ, що є  
відповідальним за реєстрацію наукової  
діяльності**



Юрченко Т.А.