Облікова картка дисертації

I. Загальні відомості

Державний обліковий номер: 0408U005187

Особливі позначки: відкрита

Дата реєстрації: 04-12-2008

Статус: Захищена

Реквізити наказу МОН / наказу закладу:

II. Відомості про здобувача

Власне Прізвище Ім'я По-батькові:

1. Ліпчанський Максим Валентинович
2. Lipchanskiy Maxim Valentinovich

Кваліфікація:

Ідентифікатор ORCID ID: Не застосовується

Вид дисертації: кандидат наук

Аспірантура/Докторантура: так

Шифр наукової спеціальності: 05.13.07

Назва наукової спеціальності: Автоматизація процесів керування

Галузь / галузі знань: Не застосовується

Освітньо-наукова програма зі спеціальності: Не застосовується

Дата захисту: 13-11-2008

Спеціальність за освітою: 7.091501

Місце роботи здобувача: Національний технічний університет "Харківський політехнічний інститут"

Код за ЄДРПОУ: 02071180

Місцезнаходження: 61001, м. Харків, вул. Кирпичова, 2

Форма власності:

Сфера управління: Міністерство освіти і науки України

Ідентифікатор ROR: Не застосовується

III. Відомості про організацію, де відбувся захист

Шифр спеціалізованої вченої ради (разової спеціалізованої вченої ради): Д 64.050.07

Повне найменування юридичної особи: Національний технічний університет "Харківський політехнічний інститут"

Код за ЄДРПОУ: 02071180

Місцезнаходження: вул. Кирпичова, 2, м. Харків, Харківський р-н., Харківська обл., 61002, Україна

Форма власності:

Сфера управління: Міністерство освіти і науки України

Ідентифікатор ROR: Не застосовується

IV. Відомості про підприємство, установу, організацію, в якій було виконано дисертацію

Повне найменування юридичної особи: Національний технічний університет "Харківський політехнічний інститут"

Код за ЄДРПОУ: 02071180

Місцезнаходження: 61001, м. Харків, вул. Кирпичова, 2

Форма власності:

Сфера управління: Міністерство освіти і науки України

Ідентифікатор ROR: Не застосовується

V. Відомості про дисертацію

Мова дисертації:

Коди тематичних рубрик: 50.43.15

Тема дисертації:

1. Моделювання, оптимізація та контроль систем керування рухомого складу приміського сполучення
2. Design, optimization and control of control system local trains

Реферат:

1. Об'єкт дослідження: процеси керування тяговим рухомим складом приміського сполучення. Мета дослідження: розробка інформаційно-керуючої та контролюючої системи для оптимізації процесів керування рухомого складу приміського сполучення, його контролю та поліпшення умов роботи машиніста. Методи дослідження: теоретичні положення щодо побудови математичних моделей поїздів та їх систем керування, математичне моделювання, теорія оптимального керування, методи теорії контролю та теорія нейронних мереж. Теоретичні та практичні результати: розроблена інформаційно-керуюча та контролююча система для налагодження систем керування, автоматизації контролю технічного стану електроприводу одиниць приміського рухомого складу; розроблені математичні моделі; запропоновані алгоритми синтезу керувань, методи контролю. Новизна: вперше розроблено інформаційно-керуючу та контролюючу систему та використовувані у ній методи обробки інформації; дістав подальший розвиток метод термінальних

керувань; вперше запропоновано метод контролю на основі таксономічного показника для одиниць рухомого складу; розвинуто методику прогнозування процесів боксування; дістала подальший розвиток система підтримки прийняття рішень машиністом. Ступінь впровадження: результати отримали практичне впровадження на підприємствах при розробці та виготовленні систем керування електроприводом дизель- та електропоїздів. Сфера використання: розробка систем керування рухомим складом.

2. The research object: control processes of local train traction. The aim of the research: development of the informative-managing and controlling system for optimization of management processes of local train traction, its control and improve machinist's working conditions. The methods of research: theoretical construction of mathematical models trains and control system, mathematical design, theory of optimal control, methods of control theory and theory of neural networks. Theoretical and practical results: the informative-managing and controlling system is developed for adjusting of control system, automation controls the technical state of local train electric drive control systems; mathematical models are developed; the algorithms of synthesis of managements, control methods, are offered. Scientific novelty: the informative-managing and control system and used in it methods of treatment of information is first developed; the method of terminal managements got further development; a control method is first offered on the basis of taxonomical index for units of local train; the method of prognostication of processes of skidding is developed; the system of support of making decision a machinist got further development. The degree of implementation: results got practical introduction on enterprises at development and issue of control system by the electromechanic of disel- and electric trains. Application area: development of trains control system.

Державний реєстраційний номер ДіР:

Пріоритетний напрям розвитку науки і техніки:

Стратегічний пріоритетний напрям інноваційної діяльності:

Підсумки дослідження:

Публікації:

Наукова (науково-технічна) продукція:

Соціально-економічна спрямованість:

Охоронні документи на ОПІВ:

Впровадження результатів дисертації:

Зв'язок з науковими темами:

VI. Відомості про наукового керівника/керівників (консультанта)

Власне Прізвище Ім'я По-батькові:

1. Заполовський Микола Йосипович

2. Zapolovskiy Nikolay Iosyfovich

Кваліфікація: к.т.н., 05.13.05, 05.13.07

Ідентифікатор ORCID ID: Не застосовується

Додаткова інформація:

Повне найменування юридичної особи:

Код за ЄДРПОУ:

Місцезнаходження:

Форма власності:

Сфера управління:

Ідентифікатор ROR: Не застосовується

VII. Відомості про офіційних опонентів та рецензентів

Офіційні опоненти

Власне Прізвище Ім'я По-батькові:

1. Самородов Вадим Борисович
2. Самородов Вадим Борисович

Кваліфікація: д.т.н., 20.02.14

Ідентифікатор ORCID ID: Не застосовується

Додаткова інформація:

Повне найменування юридичної особи:

Код за ЄДРПОУ:

Місцезнаходження:

Форма власності:

Сфера управління:

Ідентифікатор ROR: Не застосовується

Власне Прізвище Ім'я По-батькові:

1. Ситнік Борис Тимофійович
2. Ситнік Борис Тимофійович

Кваліфікація: к.т.н., 05.13.05

Ідентифікатор ORCID ID: Не застосовується

Додаткова інформація:

Повне найменування юридичної особи:

Код за ЄДРПОУ:

Місцезнаходження:

Форма власності:

Сфера управління:

Ідентифікатор ROR: Не застосовується

Рецензенти

VIII. Заключні відомості

Власне Прізвище Ім'я По-батькові голови ради	Куценко Олександр Сергійович
Власне Прізвище Ім'я По-батькові головуючого на засіданні	Куценко Олександр Сергійович
Відповідальний за підготовку облікових документів	
Реєстратор	
Керівник відділу УкрІНТЕІ, що є відповідальним за реєстрацію наукової діяльності	Юрченко Т.А.