

# Облікова картка дисертації

## I. Загальні відомості

Державний обліковий номер: 0402U000632

Особливі позначки: відкрита

Дата реєстрації: 01-03-2002

Статус: Захищена

Реквізити наказу МОН / наказу закладу:



## II. Відомості про здобувача

Власне Прізвище Ім'я По-батькові:

1. Міщанин Любов Володимирівна

2. Mishchanyn Lyubov Volodymyrivna

Кваліфікація:

Ідентифікатор ORCID ID: Не застосовується

Вид дисертації: кандидат наук

Аспірантура/Докторантура: ні

Шифр наукової спеціальності: 05.07.09

Назва наукової спеціальності: Динаміка, балістика та керування рухом літальних апаратів

Галузь / галузі знань: Не застосовується

Освітньо-наукова програма зі спеціальності: Не застосовується

Дата захисту: 28-02-2002

Спеціальність за освітою: 2201

Місце роботи здобувача: Дніпропетровський національний університет імені Олеся Гончара

Код за ЄДРПОУ: 02066747

Місцезнаходження: 49010, м. Дніпро, пр. Гагаріна 72

Форма власності:

Сфера управління: Міністерство освіти і науки України

Ідентифікатор ROR: Не застосовується

### **III. Відомості про організацію, де відбувся захист**

**Шифр спеціалізованої вченої ради (разової спеціалізованої вченої ради):** Д 26.205.01

**Повне найменування юридичної особи:**

**Код за ЄДРПОУ:**

**Місцезнаходження:**

**Форма власності:**

**Сфера управління:**

**Ідентифікатор ROR:** Не застосовується

### **IV. Відомості про підприємство, установу, організацію, в якій було виконано дисертацію**

**Повне найменування юридичної особи:** Дніпропетровський національний університет імені Олеся Гончара

**Код за ЄДРПОУ:** 02066747

**Місцезнаходження:** 49010, м. Дніпро, пр. Гагаріна 72

**Форма власності:**

**Сфера управління:** Міністерство освіти і науки України

**Ідентифікатор ROR:** Не застосовується

### **V. Відомості про дисертацію**

**Мова дисертації:**

**Коди тематичних рубрик:** 89.23.41

**Тема дисертації:**

1. Дослідження та моделювання керованого руху просторово розвинених космічних систем з рухомим елементами в нештатних режимах функціонування
2. Research and modelling of controllable motion of multibody space systems with moving bodies in off-design situations

**Реферат:**

1. Метою дослідження є розвиток методів використання рухомого керування космічними системами для забезпечення працездатності систем в позаштатних ситуаціях, а також методів математичного моделювання таких режимів руху. Новизна: розвинуто підхід щодо використання рухомого керування як засобу збереження працездатності космічних систем, вперше апарат просторових матриць застосовано до моделювання руху багато ланкових механічних систем, апарат розвинуто стосовано до моделювання таких режимів.
2. The research problems of controlled motion of spatially developed space systems in non-staff modes of operation, tasks of maintenance of efficiency of space systems in off-design situations were solved in the thesis by usage of mobile control, by means of mathematical simulation of such modes of motion. A tool of multidimensional

matrices, which was further developed at modelling of multibody system of variable configuration, is proposed to use for modelling.

**Державний реєстраційний номер ДіР:**

**Пріоритетний напрям розвитку науки і техніки:**

**Стратегічний пріоритетний напрям інноваційної діяльності:**

**Підсумки дослідження:**

**Публікації:**

**Наукова (науково-технічна) продукція:**

**Соціально-економічна спрямованість:**

**Охоронні документи на ОПВ:**

**Впровадження результатів дисертації:**

**Зв'язок з науковими темами:**

## **VI. Відомості про наукового керівника/керівників (консультанта)**

**Власне Прізвище Ім'я По-батькові:**

1. Закржевський Олександр Євгенович
2. Закржевський Олександр Євгенович

**Кваліфікація:** д.т.н., 05.07.09

**Ідентифікатор ORCID ID:** Не застосовується

**Додаткова інформація:**

**Повне найменування юридичної особи:**

**Код за ЄДРПОУ:**

**Місцезнаходження:**

**Форма власності:**

**Сфера управління:**

**Ідентифікатор ROR:** Не застосовується

## **VII. Відомості про офіційних опонентів та рецензентів**

**Офіційні опоненти**

**Власне Прізвище Ім'я По-батькові:**

1. Ткаченко Олександр Іванович
2. Ткаченко Олександр Іванович

**Кваліфікація:** д.т.н., 05.07.09

**Ідентифікатор ORCID ID:** Не застосовується

**Додаткова інформація:**

**Повне найменування юридичної особи:**

**Код за ЄДРПОУ:**

**Місцезнаходження:**

**Форма власності:**

**Сфера управління:**

**Ідентифікатор ROR:** Не застосовується

**Власне Прізвище Ім'я По-батькові:**

1. Білоножко Петро Олексійович

2. Білоножко Петро Олексійович

**Кваліфікація:** к.т.н., 05.07.09

**Ідентифікатор ORCID ID:** Не застосовується

**Додаткова інформація:**

**Повне найменування юридичної особи:**

**Код за ЄДРПОУ:**

**Місцезнаходження:**

**Форма власності:**

**Сфера управління:**

**Ідентифікатор ROR:** Не застосовується

**Рецензенти**

## **VIII. Заключні відомості**

**Власне Прізвище Ім'я По-батькові  
голови ради**

Кунцевич Всеволод Михайлович

**Власне Прізвище Ім'я По-батькові  
головуючого на засіданні**

Кунцевич Всеволод Михайлович

**Відповідальний за підготовку  
облікових документів**

**Реєстратор**

